

CATEGORÍA: SEGUIDOR DE LÍNEA AMATEUR



*“Aquí no solo compiten robots; aquí crecen mentes,
talentos y futuros ingenieros.”*

Comité Organizador

cfranco@torremar.edu.ec
0997277652

Este reglamento ha sido adaptado de RGZL

DESCRIPCIÓN GENERAL

El objetivo de esta categoría es que construyas un robot completamente autónomo, que sea capaz de recorrer un circuito de carreras formado por una línea negra en un fondo blanco. Gana el equipo que complete el circuito en el menor tiempo posible.

CAPÍTULO 1: DISPOSICIONES

GENERALES

Art 1.1 Cada equipo podrá inscribir un número máximo de 1 participante por robot, la edad no está restringida.

Art 1.2 El jurado calificador podrá aplicar en cualquier circunstancia el presente reglamento y tendrá las atribuciones necesarias para decidir cualquier aspecto o eventualidad que no esté contemplada en el mismo

Art 1.3 Todos los participantes deberán acogerse a lo estipulado en el Reglamento General en cuanto a inscripciones, participación y penalizaciones generales.

Art 1.4 El presente reglamento es una evolución sujeta a mejoras que toma como referencia reglamentos presentados por otras instituciones que organizan este tipo de eventos en ediciones anteriores y torneos realizados a nivel nacional e internacional.

CAPÍTULO 2: DE LOS REQUERIMIENTOS TÉCNICOS DEL PROTOTIPO

Art 2.1 Las dimensiones del robot no podrán exceder 20cm de ancho x 25cm de largo de base, la altura del robot no está limitada. El peso máximo no está limitado.

Art 2.2 El accionamiento del robot se realizará de forma manual o radio controlada cuando se indique la salida. Los robots no pueden tener partes en movimiento (como las ruedas) antes de la señal de salida.

Art 2.3 Si el accionamiento del robot se hace de forma inalámbrica, en este caso, el control de activación debe ser visible para el juez y este sistema sólo debe activar y desactivar el robot durante la competencia. Una vez

activado el robot, este debe comportarse de forma completamente autónoma.

Art 2.4 El robot deberá estar preparado para trabajar bajo condiciones de luz variadas.

Art 2.5 Los robots deben constar de hardware y software diseñado por los participantes y/o tarjetas de desarrollo, el tipo de controlador del sistema es libre.

Art 2.6 Requisito obligatorio, el robot debe construirse con motores con caja de reducción amarilla o azul, en cualquiera de sus variaciones y relaciones de transmisión como los que se muestran en la figura 1.



Figura 1. Motores permitidos

Art 2.7 No se permite la modificación externa de los motorreductores amarillos o sus variantes, al ser amateur se busca que personas que recién empiezan puedan

competir en igualdad de condiciones, el hecho de diseñar y construir sistemas de transmisión, para adaptar a motorreductores básicos da a entender que es un participante con experiencia, y se lo invita subir su nivel participando en la categoría pro.

Art 2.8 No se permitirá ningún cambio al hardware o al software en los robots por los competidores durante el concurso. Sin embargo, es permisible hacer reparaciones menores.

CAPÍTULO 3: CARACTERÍSTICAS DEL ESCENARIO

Art 3.1 Las características de la pista se dará a conocer 5 días antes de la inauguración del evento a través de la página oficial del evento <https://torremar.edu.ec/concurso-de->

robotica

Art 3.2 En el inicio y el fin del recorrido estarán indicadas con una línea perpendicular a la línea de recorrido.

Art 3.3 La pista será de lona color blanco y el recorrido será de una línea de 20 mm de ancho aproximadamente.

Art 3.4 En la pista no habrá cruces de líneas a excepción de la línea de inicio y fin.

Art 3.5 La aproximación más cercana de la línea de curso a los bordes de la pista será de no menos de 15 cm, medidos desde el centro de la línea.

Art 3.6 El radio mínimo de las curvas será de 7.5cm.

Art 3.7 No se garantiza una iluminación especial.

Art 3.8 Se recomienda a los participantes tener en cuenta cada aspecto de la pista para luego no tener ningún inconveniente, si resultase el caso de tener algún inconveniente dar aviso a los respectivos jueces antes de la participación.

CAPÍTULO 4: HOMOLOGACIÓN

Art 4.1 Se verificará que se cumplan satisfactoriamente las especificaciones técnicas del robot, tales como las dimensiones y funcionalidad del robot.

Art 4.2 Se realizará una vuelta de prueba sobre la pista, verificando con esto el correcto funcionamiento y las limitaciones que se mencionaron en el apartado de "CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DEL ROBOT".

CAPÍTULO 5: DEL DESARROLLO DE LA COMPETENCIA

Art 5.1 Todos los seguidores de línea deberán tener sus baterías completamente cargadas antes de la competencia.

Art 5.2 Los robots no serán recolectados antes de iniciar la competencia, sin embargo, tendrán un tiempo de espera máximo de 3 minutos, luego de ser llamado a la pista.

Art 5.3 Se realizará un sorteo para determinar el orden de participación.

Art 5.4 Se llamará hasta por 3 ocasiones a cada robot, estos llamados se realizarán cada minuto, y de no llegar dentro de los 3 minutos, no registrará tiempo en su intento.

Art 5.5 El competidor deberá llevar su robot a la línea de salida, y esperar la orden del juez de pista.

Art 5.6 En el momento que el juez de pista da la orden de inicio, el participante deberá activar el prototipo, y en el momento que el seguidor de línea cruce la línea de salida, se comenzará a tomar el tiempo de recorrido.

Art. 5.7 El tiempo de recorrido será detenido cuando el robot cruce la línea de meta, este tiempo será almacenado.

Art. 5.8 Cada robot tendrá un tiempo máximo de 3 minutos para finalizar totalmente la pista. Así mismo, tendrá 1 oportunidad para lograr el objetivo.

Art. 5.9 El robot está obligado a permanecer dentro de la pista y seguir la trayectoria marcada durante toda la carrera. Si el vehículo se sale de la pista y vuelve de nuevo al mismo punto en la pista por sí mismo, puede continuar la carrera. Si el vehículo se sale de la pista completamente o permanece inmóvil durante cinco (5) segundos, la carrera se dará por terminada inmediatamente.

Art. 5.10 El operador del robot no podrá tocar al vehículo mientras este se encuentre haciendo la trayectoria, en caso de que esto suceda, el robot será descalificado. Solo podrá tocarlo cuando inicie o termine el recorrido.

Artículo 5.11 Solo podrá ingresar el operador del robot al área de competencia, en caso de que algún miembro extra del equipo ingrese al área, el robot será descalificado.

Art 5.2 Si el robot no funciona desde el principio o deja de funcionar por cualquier motivo, pierde automáticamente la competencia.

CAPÍTULO 6: DETERMINACIÓN DEL GANADOR DE LA COMPETENCIA

Art. 6.1 Con los tiempos registrados, el jurado determinará los resultados de la categoría a los tres mejores tiempos.

Art. 6.2. En caso de existir un empate entre uno o más robots se definirá con una segunda vuelta.

Art. 6.3 Si ninguno de los equipos completa todo el recorrido, el ganador será determinado por la medición de la distancia recorrida.

Art. 6.4 La competencia se realizará en una sola fase, no existirá ronda de eliminatorias.

Art. 6.5 En caso de tener alguna duda sobre esta normativa, comunicarse con el comité organizador del TRL.

CAPÍTULO 7: JUECES

Art. 7.1 La figura del juez o los jueces es importante en la competencia, el será el encargado de que las reglas y normas

establecidas por el comité organizador TRL en esta categoría sean cumplidas.

Art. 7.2 Los jueces para esta competencia serán designados por el comité organizador TRL.

Art. 7.3 Los participantes pueden presentar sus objeciones al juez encargado de la categoría antes de que acabe la competencia.

Art. 7.4 En caso de duda en la aplicación de las normas, la última palabra la tiene siempre el juez o los jueces encargados.

Art. 7.5 En caso de existir una controversia ante la decisión del juez o los jueces, se puede presentar una inconformidad por escrito ante el Consejo de Jueces del TRL, una vez terminada la competencia, se evaluarán los argumentos presentados y se tomará una decisión al respecto. Esta decisión es inapelable.